

odnosu na prethodni prohod oko 22 cm. Ova greška je apsolutna i ne zavisi od širine zahvata radne mašine. Sistem je lako prenosiv, brzo se postavlja i pušta u rad, aliima ograničene mogućnosti (prijema GPS signala, opcija kontrole sekcija, ISOBUS komunikacija). Napredniji uređaji imaju integriran LCD monitor sa LED trakom (slika 1.19) koji pružaju korisniku dodatne informacije kao što su urađena površina, trenutna brzina, utrošeno vreme, kvalitet GPS signala itd. Takođe, ovi uređaji imaju mogućnost dopunjavanja dodatnim podsistemima od kojih su najznačajniji:

- autopilot,
- kontrola pojedinačnih sekcija priključne mašine radi promenljive primene određenog sredstva (*Section Control*);
- praćenje prinosa (*Yield Monitor*), koje se koristi na univerzalnim kombajnima radi zapisivanja izmerenog prinosa i naknadnog kartiranja;
- uređaj za kompenzaciju zanošenja mašina pri radu na nagibu (*TrueTracker*) i
- uređaj za ravnjanje terena.



Slika 1.19. Različite izvedbe korisničkog interfejsa GPS prijemnika: a) LED panel sa indikacijom relativnog položaja prijemnika u odnosu na liniju vođenja; b) grafički ekran sa intergrisanom LED trakom i komandnim tasterima; c) grafički ekran osetljiv na dodir sa integrisanim LED trakom; d) grafički ekran osetljiv na dodir sa Android operativnim sistemom.

Napredni uređaji imaju ugrađenu unutrašnju memoriju ograničenog kapaciteta u koju se zapisuju svi radni parametri koje je uneo sam korisnik i koje generiše GPS uređaj. Podaci se mogu preneti na PC posredstvom internet veze (kod najnovijih) ili pomoću spoljašnje USB memorije. Ovim je omogućeno dokumentovanje operacija u jedinstven programski prostor radi dalje analize. Primenom sistema automatskog